PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number : 08-077389

(43)Date of publication of application: 22.03.1996

(51)Int.CL	G06T 17/10
(21)Application number: 06-211155	(71)Applicant: MATSUSHITA ELECTRIC IND CO
	LTD
(39)Date of filing: 05 00 1004	(79) Towardor CHORIDA MACAKI

(54) THREE-DIMENSIONAL SHAPE MODEL GENERATION DEVICE

NAKAMURA YASUHIRO

57)Abstract:

PURPOSE: To relieve the burden of a user in the generation work of the three- dimensional shape model on a computer.

CONSTITUTION: This device is provided with a basic model input part 11 inputting the data of a basic model, an image information input part 12 inputting the two-dimensional image information of a generated three-dimensional object, a display processing part 17 simultaneously outputting the basic model and a generation target image to a display device 19, a location/direction/size adjusting part 13 matching each of the locations, the directions and the sizes of the projected displayed basic model and the generated target image, a correspondence relation input part 14 inputting the correspondence relation of the shape control element on the basic model and the

田彦遊坂太百郎

the projected displayed basic model and the generated target image, a correspondence relation input part 14 inputting the correspondence relation of the shape control element on the basic model and the shape feature element on the generation target image, a basic model deformation part 15 deforming the basic model based on this correspondence relation and generating the shape model of the generation target.

relation and generating the shape model of the generation target and a generation model storage part 16 storing the generated shape model.

(19) 日本国特許庁(JP)

(12)公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平8-77389

(43) 公開日 平成8年(1996) 3月22日

審査請求 未請求 請求項の数5

(全13頁)

(21) 出版番号 (22) 出題日 平成6年(1994)9月5日 **特顯平6-211155** (72)発明者 (71)出題人 (74)代理人 (72) 発明者 井理士 成合 正博 000005821 中华廉裕 **産業株式会社内** 大阪府門其市大字門真1006番地 松下電器 大阪府門真市大字門真1006番地 松下館器 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器퓶葉株式会社 **産業株式会社内**

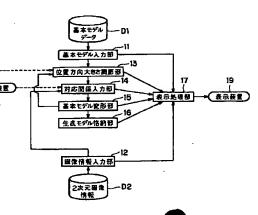
(54) 【発明の名称】 3 次元形状モデル生成装置

(57) 【烟葱】

【目的】 計算機上での3次元形状モデルの生成作業におけるユーザの負担を軽減する。

【構成】 基本モデルのデータを入力する基本モデル入

力部11と、生成したい3次元物体の2次元画像情報を入力する画像情報入力部12と、基本モデおよ生成目標画像を同時に表示装置19~出力する表示処理部17と、投影表示された基本モデルと生成目標画像の位置、た、投影表示された基本モデルと生成目標画像の位置、方向、大きさをそれぞれ一致させる位置方向大きさ弱館部13と、基本モデル上の形状制御要素と生成目標画像上の形状特徴要素との対応関係を入力する対応関係入力部14と、この対応関係に基づいて基本モデルを変形的14と、この対応関係に基づいて基本モデルを変形は、生成目標の形状モデルを生成する基本モデルを変形し、生成目標の形状モデルを生成する基本モデルをあまし、生成目表の形状モデルを推納する生成モデル格報時16と、生成された形状モデルを格納する生成モデル格報時16とを使み



標の2次元画像上の形状物徴要素との対応付けを入力す 配 3 次元基本形状モデル上の形状制御要素と前記生成目 きさをそれぞれ合致させる位置方向大きさ顕節部と、前 部とを備えた3次元形状モデル生成装置。 生成された形状やアハアータを格納する生成モアル格納 次元物体の形状モデルを生成する基本モデル変形部と、 次元菇本形状モデルを変形させ、前配生成目標である3 元茲本形状モデル上の形状制御竪索を移動させて前記 3 る対応関係入力部と、前配対応関係に基づいて前記3次 デルおよび的配生成目標の2次元画像の位置、方向、大 郎と、前記表示装置に投影表示された 3 次元基本形状モ 次元回復情報を入力する画像情報入力部と、前記3次元 体の2次元回像とを同時に安示装留へ出力する安示処理 基本形状キアルのデータと前記生成目標である 3 次元物 る基本モデル入力部と、生成目標である3次元物体の2

きさをユーザの指定通りに変叉する大きさ関節部とを備 の方向性を示す形状特徴とうしの対応関係の入力のみに 回像の大きさを一致させるように、いずれかの画像の大 形状モデルを移動させる位置方向一数処理部と、前配両 従って、阿圃袋の位置および方向が一致するように基本 **元 塔本形状 モディの 校 雰囲像 と 生成目録の 2 次 元 画像 と** えた箭水項1配戯の3次元形状モデル生成装置。 【請求項2】 位置方向大きき関節部の代わりに、3次

えた鯖水項1または2記載の3次元形状モデル生成装 ような基本形状モデルを選択する基本モデル選択部を領 【請求項3】 生成すべき3次元物体の概念に適合する

生成部を備えた請求項1から3のいずれかに記載の3次 直交する3方向からの国像を含み、これら3方向からの 元形状キアル生成装置。 国像に払づいて、基本形状モデルを生成する基本モデル 【請求項4】 生成目標画像として少なくとも、互いに

処理が、前記幾何特徴入力部から入力された幾何特徴に 請求項1から4のいずれかに記載の3次元形状モデル生 **与えられていない 根本形状 モアノの 男状 型 河 駅 駅 に 対 し** 堪んいて、2次元国像上の形状特徴要素との対応関係を めの駿何特徴入力部を備え、基本モデル変形部における ても、生成目標に合致するように移動を施す処理を含む 【請求項5】 生成目標の幾何学的な特徴を入力するた

【発明の詳細な説明】

めの3次元形状モデル生成装置に関するものである。 段計支援等の3次元の対象を扱うコンピュータリラフィ ックシステムにおいて、3次元形状モデルを生成するた 【函数上の利用分野】本発明は、迅級や磁板のデガイン

【従来の技術】従来、 3 次元物体の形状モデルを計算機

5

利用して、幾何学的に単純な基本立体をもとに、それら には、入力操作が複雑で習熟までに時間を要する上、複 を組み合わせたり変形させたりしながら、生成したい形 るという問題点がある。 雑な3次元形状に対しては膨大な入力工数が必要とされ 状へと徐々に近付けていくのが一般的である。この方法 上で生成する場合には、モデラなどのCADシステムを

3次元基本形状モデル101を自動的に変形させること まず生成したい3枚元物体に近似した3次元基本形状モ 示している。図10にこの方法の概要を示す。これは、 比べて入力工教を減らすことがいきると述べられてい がら、3次元基本形状モデル101の制御点103と、 像102(以下、生成目標画像と略す。)とを見比べな 08によって表示画面に同時に表示された3次元基本形 が制御点103と特徴点104とが一数するように、3 元画像102の撮影条件であるカメラ情報106(撮影 対応付け情報105をユーザ操作によって入力し、2次 御点103と、2次元画像102上の特徴点104との 2を入力し、次に、3次元基本形状モデル101上の制 デル101と、生成したい3次元物体の2次元画像10 2次元画像102上の特徴点104との対応付け情報1 す。)と生成目標である3次元物体を撮影した2次元画 状モデル101の投影画像(以下、堪本モデル画像と略 ある。この方法によれば、ユーザは、表示プログラム1 によって、所望の3次元形状モデルを得るという方法で 次元基本形状モデル101の制御点103を移動させ、 05の入力を行なうだけで済み、従来の形状生成方法と 位置、方向、視野角)をもとに、変形プログラム107 形状モデル生成における入力負担軽減のための方法を提 【0003】特開平4-289976号公報は、3**次**元

ဗ

付け情報と、2次元画像撮影時のカメラ情報とから、 な方法の開示がなされていない。 のように制御点の移動曲を導き出すかについて、具体的 4-289976号公報では、制御点と特徴点との対応 【発明が解決しようとする課題】しかしながら、特開平

向、視野角が与えられたとしても、撮影対象である生成 **や一数させるために、生成目標物体の撮影時に、カメラ** 目標の3次元物体112が定義されている座標系113 **距離に堪心いて、制御点の移動蝦を圧しへ求めることが** なる。この場合、制御点と特徴点の投影画面上における 目標回像117との方向および位置が一致しないことに は、歿示画面に表示された基本モデル画像116と生成 本モデル座標系と略す。)とが、一致していない場合に モデル114の定義されている座標系115 (以下、基 ラの視野111に関する情報である視点位置、視線方 できない。また、基本モデル座標系と生成目標座標系と 【0005】実際、図11に尽すように、撮影時のカメ (以下、生成目標座標系と略す。) と、3次元基本形状

る作業は困難である。 に対する生成目標物体の位置および方向を正確に調整す

次元画像を必要とし、入力工数も増大することが予想さ め、曲面で構成された形状を生成するためには多数の2 画像上の特徴点との対応付けを入力する必要があるた 次元基本形状モデル上の全ての制御点に対して、2次元 のを選択することが困難である。またこの方法では、3 る3次元基本形状モデルの数が多い場合には、適切なも 3次元基本形状モデルを選択するさいにも、用意してめ 【0006】さらに、生成したい3次元形状に近似した

あるか、またはユーザにとって困難な操作を誤すことに 開示されている限りの方法によっては、2次元画像情報 なり、形状モデル生成における入力工数の軽減を図るこ を利用して3次元形状モデルを生成することが不可能で 【0007】従って、特開平4-289976号公報に

るものであり、3次元形状モデルの生成に要する負担を できる3次元形状生成装置を提供することを目的とす 軽減し、3枚元形状モデルを半自動的に生成することの 【0008】本発明は、このような従来の問題を解決す

20

[0014]

いは輪邦線など)と生成目標画像上の形状特徴要素(頂 向、大きさをそれぞれ合致させる位置方向大きさ調節部 影表示された基本モデルおよび生成目標画像の位置、方 成として、 3次元基本形状モデル(以下、基本モデルと 目標である3次元物体の形状モデルを生成する基本モデ 形状制御要素を移動させて基本モデルを変形させ、生成 関係入力部と、この対応関係に基づいて基本モデル上の 点、変曲点、輪邦線など)との対応付けを入力する対応 同時に表示装置へ出力する表示処理部と、表示装置に投 部と、生成目標である3次元物体の2次元面像情報(以 めに、本発明の3次元形状モデル生成装置は、第1の橋 長ホアバ格祭郎とを描えたものためる。 ル殻形相と、生成された形状モデルデータを格納する生 と、基本モデル上の形状制御要素(頂点、制御点、ある と、 3 次元基本形状モデルのデータと生成目標画像とを 下、生成目標画像と略す。)を入力する画像情報入力部 略すことがある。)のデータを入力する基本モデル入力 【課題を解決するための手段】上記の目的を達成するた

示す形状特徴とうしの対応関係の入力のみに従って、両 指定通りに変更する大きさ調節部とを備えたものであ を移動させる位置方向一致処理部と、両画像の大きさを 一致させるように、いずれかの画像の大きさをユーザの 画像の位置および方向が一致するように基本形状モデル モデルの投影画像と生成目標の2次元画像との方向性を て、位置方向大きさ調節部の代わりに、3次元基本形制 【0010】第2の構成として、上記第1の構成におい

> 対称形などの幾何的概念など)に適合するような基本モ する概念(格子、克、茶碗などの製品概念や、回版体、 構成に加えて、形状モデルを生成すべき 3 次元物体に関 デルを自動的に選択する基本モデル選択部を備えたもの。 【0011】第3の構成として、上配第1または第2の

5 図、側面図)を含み、これら3方向からの画像に基めい て、基本モデルを生成する基本モデル生成部を備えたも も、互いに直交する3方向からの画像(正面図、上面 -ずれかの構成に加えて、生成目標画像として少なへと 【0012】第4の構成として、上配第1から第3のい

たものである。 する幾何特徴入力部を備え、ここで入力された幾何的な ずれかの構成に加えて、生成目標の幾何的な特徴を入力 目標に合致するように移動させる処理を行なうようにし えていない基本モデルの形状制御要素に対しても、生成 特徴に堪んいて、基本モデル歿形部において、 2 欠元画 象上の形状特徴要素との対応関係をユーザが明示的に与 【0013】第5の構成として、上記第1から第4のい

မ

状に一致するように基本モデルを変形していくことで、

生成目標である物体の3次元形状モデルを生成すること

形状特徴要素との対応関係を指定し、この対応関係に基 モデル投影画像上の形状制御要素と、生成目標画像上の

心いて基本モデルの投影画像の形状が生成目標画像の形

置、方向、大きさが一致するように、衷示闽面上で基本 形状モデルの投影画像と、生成目標の2枚元画像との位

【作用】本発明は、上記第1の構成により、3次元基本

デルの投影画像と生成目標画像とを見比べながら、基本

モデルの姿勢やサイズを変更し、重ね合わされた基本モ

2の構成による作用に加えて、生成目標である3次元物 の対応関係を入力するだけで、これら対応付けられた形 数存在する3次元基本形状モデルの中から、適切なモデ 状特徴を一致させるように基本モデルを移動させ、両圃 よる作用に加えて、表示画面上で基本モデルの投影画像 ルを自動的に抽出することができる。 |体の製品概念や幾何的概念を入力することによって、多 像の位置および方向を一致させることができる。 と生成目標画像とで、それぞれの方向性を示す形状特徴 【0015】また上記第2の構成により、第1の構成に 【0016】また上記第3の構成により、第1または第

体に近似した基本モデルを初めから生成することがで のいずれかの構成による作用に加えて、生成目標画像と さ、堪本モデリに対して指すべき段形虫を小さへするい 3回像に基心いて集合演算を行なうことで、生成目標物 して互いに直交する3方向からの画像を含ませ、これら 【0017】また上記第4の構成により、第1から第3

6

£

る3次元基本形状ホデル(ここでは円筒形)の投影回復 はこの生成目標の形状モデルを生成するための基本であ の3次元物体の2次元国像(ここでは截の形状)、22 置である。また、図2において、21は生成目標として 部、17は表示処理部、18は入力装置、19は表示装 力部、13は位置方向大きき関節部、14は対応関係入 において、11は基本モデル入力部、12は回像情報入 3 次元形状モデル装団の投斥回面例を示している。図: 盥の構成を示し、図2は本発明の第1の実施例における 力部、15は基本モデル変形部、16は生成モデル格納 本発明の第1の実施例における3次元形状モデル生成装 と動作について、図1と図2を用いて説明する。図1は (英雄例1) 以下、本発明の第1の英雄例における構成 5

四角パッチなどで多面体分割したものとして安見されて る従来の方法によっても比較的容易に作成可能な単純な 元基本形状モデルとしては例えば、CADなどを使用す なお 3 次元基本形状モデルは、その数面が三角パッチや て既に生成した形状モデルなども用いることができる。 あるいは本発明による3次元形状モデル生成装置を用い 立体形状(角柱、角錐、円柱、円錐など)を用いたり、 を、データ記憶装置などから読み込んで入力する。 3次 元物体に近似した3次元基本形状モゲルのゲータロ1 【0020】 描本モデル入力部11は、生成したい3次 မွ

物体を撮影した写真や、それを描いたスケッチ画、ある 模系と一致するように、複影時に予めカメラの位置、方 画像22とでは、それらが定義されている座標系が必ず である。ここでは、2次元国像21と基本モデルの技験 に入力された2次元回像情報D2は、表示処理部17に どから取り込んで入力する。基本モデル入力部11に入 いは設計図面などの2次元面像情報D2を、スキャナな 向、短野角を正确に決定することは困難であるし、ユー 位置、方向、大きさ(サイメ)が一致していない。 ここ しも一致していないので、それぞれの画像の床中形状の て表示する。このときの国面の状態を示すのが図2の。 **示数暦19の扱示画面上に同時にオースーラップする形** 送られる。 按示処理部17では、この2つのデータを按 力された基本モデルデータ D 1 と、画像情報入力部 1 2 ザにとっての負担となる。本発明では、生成目標の2次 で用いる 2 次元回復が写其である場合、基本モデルの原 【0021】 画像情報入力部12は、生成したい3次元 5

> 影された写真も、また視点の位置や方向を正確に決定す ることが困難なスケッチも用いることが可能である。 元回像として、任意のカメラ位置、方向、大きさから振 【0022】位置方向大きさ観節第13では、この両回

の画面を見ながら基本モデルの位置、方向、大きさが、 転移動、拡大・稲小)を施す。ユーザは、安示装置19 た状態であり、図2のcは、大きさ (サイズ)を2次元 的に入力を行なっていく。図2のbは、苺本モデルに早 像における位置、方向、大きさの不一致を修整する。内 国像に一致させた状態を示している。 行移動、回転移動を施して、まず位置と方向を一致させ 2次元画像の位置、方向、大きさに一致するまで、対話 って、基本モデル22に対して座標変換(平行移動、回 部処理としては、入力装置18(キーボード、マウスあ るいは3次元入力装置)からの移動量などの入力値に従

7によって表示装置19上に表示された2次元画像と基 る視点から生成目標の3次元物体を表現する複数の2次 の形状特徴要素との対応関係を入力するためには、異な 2の輪邦線上のものに限られる。従って、基本モデル2 め、対応関係を指定できる形状特徴要素23と形状制御 の形状特徴要素と、塩本モディ上の形状態御要素を示し ユーザからの入力を受け付ける。ユーザは扱床処理部1 元画像を用いる必要がある。 2上の全ての形状制御要素に対して、2次元画像21上 点要案24は、それぞれ2次元画像21と基本モデル2 いく。 図2のdは、対応関係を入力された2次元画像上 **本モデルの投影画像を見ながらこの対応関係を入力して** 制御要素24との対応関係を入力装置18から指定する ②21上の形状特徴更素23と、基本モデル22の形状 ている。表示画面上では奥行き情報が失われているた 【0023】次に、対応関係入力部14では、2次元庫

データと、新たな2次元画像(前に用いたものと異なる 節部13へと戻り、基本モデルと生成目標形状が一致す **視点からの画像)を入力として、再び位置方向大きき開** の形状制御要素との距離として計算される。ここで、図 部14で2次元画像の形状特徴要素との対応関係を付与 は、2次元面像と一致するまで変形して得られた生成モ の処理を繰り返す。最終的に得られた形状モデルのデー された基本モデルの形状制御要案に対して、その移動量 アルを示している。 タは、生成モデル格納部16に格納される。図2のf るまで、対応関係入力部14、基本モデル変形部15で と一致していない場合には、この変形された基本モデル 2のeに示すように、歿形された基本モデルが生成目標 投影面における2次元画像の形状特徴要素と基本モデル を計算し、それらを移動させる。移動量は、表示画像の 【0024】基本モデル変形部15では、対応関係入力

されており、ユーザは視覚的に強認しながら対話的な関 示処理部17においてその過程が表示装置19上に表示 【0025】なお上記の一選の処理については、常に嵌

作を行なうことが可能である。

りに、位置方向一致処理部31と大きき調節部32を備 実施例と異なるのは、位置方向大きさ関節部13の代わ における構成を示しており、図4は本実施例における動 【0026】(実施例2)次に、本発明の第2の実施例について図面を参照しながら説明する。図3は本実施例 作を示す画面例である。本実施例が図1に示した第1の

回転軸のほかに、対称な形状の場合の対称の中心軸、あ るいは形状全体を方向付ける稜線などがある。 c)。方向性を示す形状特徴線としては、図4に示した 本モデルの移動量を計算し、移動させる(図4のb、 3、44の入力を受け付け、これらが一致するように基 投影画像42との方向性を示すそれぞれの形状特徴線4 示すように、生成目標の2次元画像41と基本モデルの 【0027】位置方向一致処理部31では、図4のaに

元画像)の大きさを拡大あるいは縮小させる。 に、ユーザの入力に従って、基本モデル(あるいは2次 した両面像の安示画面上での大きさを一致させるため 【0028】大きさ関節部32では、位置と方向の一数 【0029】(実施例3)次に、本発明の第3の実施例

列的に、あるいは順次、表示装置19に表示して、もっ 出されたモデルデータが複数ある場合には、それらを並 殊や、幾何学的な特徴などを用いることができる。 強び **示する。モデル概念としては、例えば、製品としての名** D1の中から適切な基本モデルを選びだし、ユーザに協 するモデル概念に基づいて、多数の基本モデルデータ群 基本モデル選択部51を備えている点である。 における構成を示している。本実施例が図1に示した原 について図面を参照しながら説明する。図5は本実施例 【0030】基本モデル選択胡51では、ユーザの入力 1の実施例と異なるのは、基本モデル入力部11の前に

モデルを作成する。 実施例1と同様の処理を行なって、生成目標である形状 【0031】こうして選択された基本モデルをもとに、 とも適当なモデルの選択をユーザが視覚的に確認しなが

き、同様な効果を得ることができる。 構成に基本モデル選択部 5 1 を加えて構成することもで 【0032】なお本実施例は、図3に示した実施例2の

デルデータD1と2次元画像情報D2の代わりに、3面 りに、基本モデル生成部61を備えている点と、基本モ について図面を参照しながら説明する。図6は本実施例 図で表現された1つの2次元画像情報D3を用いた点で における構成を示している。本実施例が図1に示した第 【0033】(実施例4)次に、本発明の第4の実施例 1の実施例と異なるのは、基本モデル入力部11の代わ

て、互いに垂直な3方向から表現された2次元画像情報 【0034】本実施例では、生成目標の2次元画像とし

特開平8-77389

9

のが基本モデルとなる。このときユーザは、入力装置 1 に対して無限に掃引した柱体の論理樹として得られたソ 生成する。すなわち、3面図画像のそれぞれを視線方向 ザからの入力に従って、集合資算によって基本モデルを **キデラ生成的61では、この3面図画像に基んさ、ユー** D3 (3面図画像と呼ぶ。)を少なくとも用いる。基本 する頂点どうしの対応関係を入力する。 リッドモデルを、多面体近似によってパッチ分割したも 8から3面図画像におけるそれぞれの画像において対応

を賄して、基本モデルを生成する。 純化した簡易3面図を作成し、これらをもとに集合演算 での外接矩形(図1の11、12、13に点線で示され れた3方向から2次元画像それぞれにおいて、部品単位 には、幅邦線などが明確でないことも多く、一般に正確 て、設計図面以外の写真やスケッチ画などを用いる場合 はこれらから生成された基本モデルである。 画像とし カレた側面画像、73は入力した上面画像を示し、74 方法を示している。71は入力した正面画像、72は入 【0035】図7は本実施例における基本モデルの生成 ている)などを指定することによって、2次元回像を単 な3面図を得ることは困難である。したがって、入力さ

された単純な形状が生成目標である場合には、この基本 形することなく、生成目標の形状モデルに到達すること モデル生成部61で生成された基本モデルをほとんど数 【0036】なお本実施例においては、平面だけで構成

て構成することもでき、同様な効果を得ることができ 1および3面図で表現された2次元画像情報D3を加え 実施例2または実施例3の構成に、基本モデル生成部6 【0037】また本実施例は、図3または図5に示した

జ

実施例と異なるのは、幾何特徴対応関係入力部81を備 について図面を参照しながら説明する。図8は本実施例 える点と、基本モデル変形部15の処理がこの入力を利 す画面例を示している。本実施例と図1に示した第1の における構成を示し、図9は本実施例における動作を示 【0038】(実施例5)次に、本発明の第5の実施例

5 海要素に対する移動型も計算する。 すなわち、一部の形 は、対応関係入力部14に入力された2次元画像の形状 軸などを用いることができる。基本モデル変形部82で 合には回転軸、あるいは対称形状の場合には対称の中心 酸す。幾何特徴としては、図9に示すような回転体の場 次元画像の幾何特徴を入力し、基本モデル変形部15に 調節部13によって重ね合わされた基本モデルおよび2 応関係入力部14で対応関係を入力されていない形状制 特徴要素と基本モデルの形状制御要素との対応関係から 計算された形状制御要素の移動量と、幾何特徴入力部8 1 に入力された阿面像の駿何学的な特徴に基乙いて、対 【0039】幾何特徴入力部81では、位置方向大きさ

状制御野霖の移動館を計算し、基本モデルを変形させる 状制御要素に対する対応関係を入力するだけで、他の形

の数何称徴としたの回院館ためる。ユーガは、堪本形状 要案、96は2枚元回像91および基本形状モデル93 の形状制御要殊、95は対応関係を指定しない形状制能 要案93との対応関係を指定した基本形状モデル92上 3は2次元回復91上の形状特徴関禁、94は形状特質 状)の2次元厘億、92は描本形状モデル(円柱)、9 4、回復独に船熕な野周は円なめることから、移撃期に 91上の形状特徴収録93との対応関係と、幾何特徴と モデル92上の一部の形状制御要案94と、2次元回復 例示している。図9において、91は生成目録(磁形 【0040】図9は幾何特徴入力部81における動作を)ての回転495を入力数倒18から入力する。ここ 5

についても毎野日や长めるいとがらき、対応国席の入力 の手聞が大幅に極減されることになる。 カナれば、対応関係を指定しない何の形状態錚賢素 9 5 して、一部の形状態御取録94に関する対応関係され入 特徴収集96とで母しへなる。この数何的な住質を利用 これと同じ垂直断面上に存在する対応関係未指定の形状 【0041】なお本政賠例は、図3、図5または図6に 20

効果を得ることができる。 示した実施例2、実施例3または実施例4の僻成に幾何 特徴入力部81を加え、基本モデル政形部15の処理が この入力を利用するように構成することもでき、同僚な

要する負担を軽減し、3次元形状モデルを半自動的に生 成することができるという効果を有する。 たきる。すなわち本発明は、3枚元形状モデルの生成に 関節、および2次元回像との対応関係の入力という単純 せて扱示された3枚元基本形状モデルの姿勢と大きさの によれば、生成したい形状の2枚元回復情報と狙ね合わ な操作を行なうだけで、目的の形状モデルを得ることが 【発明の効果】以上の説明から明らかなように、本発明 జ

う虫長殻類の森長やドヤノロック図 【図1】本発明の第1の実施例における3次元形状モデ 【図面の簡単な説明】

7年成数国の動作を示す回面図 【図2】本発明の第1の実施例における3次元形状モデ

【図3】本発明の第2の奥施例における3次元形状モテ

7.年成被国の製作やボヤ画旧図 **〜生成装置の構成を示すプロック図** 【図5】 本発明の第3の奥施例における3次元形状モア 【図4】 本発明の第2の実施例における3次元形状モア

7年成装置の群成をボナノロック図

9 特闘平8-77389

7年成設陞の構成をボヤノロック図 【図6】本発明の第4の実施例における3次元形状モデ

ル生成装置の動作を示す模式図 5年成被国の犇長なポヤノロック図 【図8】本発明の第5の実施例における3次元形状モデ

〜 祖政数倒の製作や序十回周図 【図10】従来例における3次元形状モデル生成装置の 【図9】本発明の第5の実施例における3次元形状モデ

【年号の説明】

基本モデル入力部

画像情報入力部 位置方向大きさ関節部

関しては、対応関係を指定された形状制御要素94と、

対応関係入力部

生成モデル格託的 基本モデル変形部

表示処理部

1 8 入力裝置

投示装置

生成目標画像

抽本形状ホアラ枝雰囲像

生成目標画像上の形状特徴要素

位置方向一致処理部 基本形状モデル上の形状制御要素

大きき関節部

生成目標画像

4 2 基本形状モデル投影画像

基本形状モデルの形状特徴線 生成目標画像の形状特徴機

基本モデル生成部 基本モデル選択部

生成目標の側面画像 生成目標の正面画像 生成目標の上面回像

胡本歩状ホディ

幾何特徵入力部

91 生成目標画像

6

指本形状ホアラ牧影画像

94 生成目標画像上の形状特徴要素

対応関係を指定された基本形状モデル上の形状制

95 対応関係を指定されていない基本形状モデル上の 96 生成目標の幾何特徴線としての回転転

【図7】本発明の第4の実施例における3次元形状モデ

構成やポヤノロック図

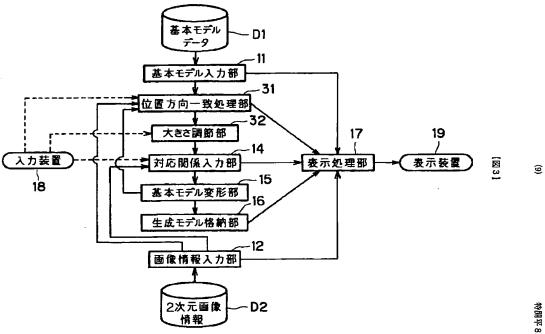
【図11】従来例における3次元形状モデル生成装置の

助作を示す模式図

基本モデル D1 データ 基本モデル入力部 13 置方向大きさ調節部 17 19 入力装 対応関係 表示処 表示装置 15 18 画像情報入 力部 **D2** 2次元画像

3

[図1]



特別平8-77389

